

# تحلیل انرژی و میزان کارآمدی یک نمونه نمای متحرک در شهر تهران

معصومه تراز<sup>۱</sup>، کتایون تقی‌زاده<sup>۲</sup>، مهرداد عزیزی قهرودی<sup>۳</sup>

## چکیده

عناصر ساختمانی هریک به خودی خود (در درون خود) و همچنین با سایر اجزای ساختمانی مرتبط‌اند، یعنی کارکرد هریک بر نوع کارکرد دیگری تأثیرگذار است. امروزه با وجود بحران انرژی و هزینه‌های بسیار بالای تأمین سوخت، گرایش به سمت تکنولوژی‌هایی که منجر به صرفه جویی در مصرف و در نتیجه تولید دی اکسید کربن می‌شود، افزایش یافته است. پژوهش حاضر با استفاده از روش تجربی همراه با بهره‌گیری از شبیه‌سازی و مدل‌سازی سعی در استفاده از تکنولوژی موجود برای پیاده‌سازی هدف کاهش مصرف انرژی در ساختمان دارد. در این روند با استفاده از مشاهدات تجربی حاصل از ساخت مراکت‌های بی‌شمار و مدل‌سازی آن‌ها در نرم افزارهایی مانند راینو و افزونه گرس‌هاپر، در نهایت آنالیز حرارتی و برودتی آن‌ها در افزونه دیوا، تکنولوژی موجود در کشور برای طراحی یک نمای کاربردی با چندین ویژگی به کار گرفته شد. نتیجه به دست آمده مؤید این مطلب است که با استفاده از این سیستم مدولار در نمای ساختمان، امکان کنترل هوشمند نور و روشنایی به داخل ساختمان براساس تغییر فصول امکان پذیر است و همچنین می‌توان در میزان بهره‌وری از انرژی مصرفی برای ساختمان صرفه جویی کرد.

واژه‌های کلیدی: تکنولوژی، مکانیسم‌های متحرک، نمای متحرک، تحلیل انرژی.

تاریخ دریافت: ۹۴/۰۶/۲۵

تاریخ پذیرش: ۹۴/۰۶/۲۵



شماره ۵-۲  
۱۳۹۴ تا ۱۳۹۵

فصلنامه علمی-پژوهشی

نقش  
جهان

زنگنه  
انرژی  
نمای  
متحرک  
کارآمدی  
در شهر تهران

۱- کارشناس ارشد فن‌آوری معماری دانشگاه تهران، تهران، ایران. Ms.taraz@yahoo.com

۲- دانشیار دانشکده معماری دانشگاه تهران، تهران، ایران. (نويسنده مسؤول) ktaghizad@ut.ac.ir

۳- کارشناس ارشد معماری دانشگاه آزاد واحد تهران غرب، تهران ایران. info@azizimehrdad.com

## ۱. مقدمه

### ۱-۱. بیان مسئله

معماری متحرک یا پویا به لحاظ کاربردی، مفهومی نوین از کیفیت طراحی ساختمان‌ها می‌باشد. به‌گونه‌ای که در عین حفظ تمامیت ساختاری، بخش قابل توجهی از آن قادر به حرکت است. قابلیت تحرک ساختمان‌ها علاوه بر پاسخگویی به شرایط محیطی، بروزیابی بنامی افزاید. بدین ترتیب ساختار، دارای عملکردی خواهد بود که از یک سازه ایستا و ساکن به دور است.

نوع بروز حرکت در هریک از عناصر مختلف معماری به روش‌های متفاوتی صورت می‌پذیرد. این هدف، یعنی متحرک‌سازی بخشی از ساختمان، در وله‌های اول: بادانستن اصول حرکت و قوانین حاکم بر آن، و در وله دوم: با شناخت ابزارهای لازم برای کاربست این اصول امکان‌پذیر می‌باشد. یکی از عناصر معماري ساختمان که می‌تواند محل بروز این خصیصه باشد، نمای ساختمان است.

۵۶

شماره ۵-۲  
تابستان ۱۳۹۴

فصلنامه  
علمی-پژوهشی

نقش  
جهان

زنگنه  
آزاد  
تهران  
کارآمدی  
در تهیه  
و پژوهش  
متخصص  
نمایی  
و میراث

این امر چیزی جز تبدیل شدن جبهه حامل نمای شیشه‌ای به یک کوره گرمایی بزرگ نخواهد بود. در سایر نماهای غیرشیشه‌ای نیز دریافت حرارت خورشید و نفوذ آن به درون ساختمان در طی روز، نتیجه‌ای جز افزایش حرارت درونی بنا و در نتیجه افزایش هزینه سرمایشی بنا و تحمل بار حرارتی مضاعف به محیط اطراف بنا نخواهد بود. در حقیقت هدف اصلی این پژوهش نیز معرفی نوعی از نما برای کاهش اثرات منفی ذکر شده در بالا می‌باشد که مسلمان تأثیرات خود را در میزان هزینه اختصاص یافته به مسائل مربوط به تنظیم و تعدیل شرایط آسایشی در طولانی مدت برای کاربران فضایی پرداخته شده که در رابطه با پژوهش حاضر مطرح می‌گردد؛ چراکه پاسخگویی به این پرسش‌ها در پردازش سؤال پژوهش تأثیر به سزایی خواهد داشت.

### ۲-۱. سؤالات و روش تحقیق

پرسش‌هایی که در رابطه با پژوهش حاضر مطرح هستند و خود باعث شکل‌گیری ساختار این پژوهش می‌شوند، به شرح زیر است:

۱-۱. آیا می‌توان نمای ساختمان را به عنوان یک جزء متحرک طراحی نمود؟

۱-۲-۱. مکانیسم‌های مطلوب برای طراحی یک نمای متحرک کدام هستند؟

روش پژوهش مورد استفاده در این تحقیق ترکیبی از روش تجربی همراه با بهره‌گیری از شبیه‌سازی و مدل‌سازی می‌باشد و روش جمع‌آوری اطلاعات استفاده از منابع کتابخانه‌ای است (groat, 2011, 334).

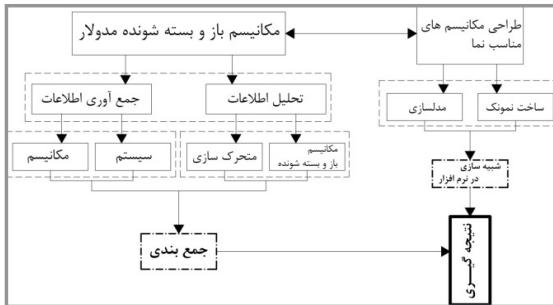
بدین ترتیب که پس از شناخت قوانین حرکتی و تحلیل آن‌ها و سپس آشنایی با انواع مکانیسم‌ها، براساس پژوهش تجربی نمونه‌هایی ساخته شد که در ادامه به مدل‌سازی و شبیه‌سازی نرم‌افزاری الگوی نهایی منجر شد، در مرحله نهایی نیز آنالیزهای حرارتی برای آگاهی از میزان تأثیرگذاری نمای طراحی شده صورت پذیرفت (شکل ۱).

### ۳-۱. پیشینه مسئله

بریایی نماهای سرتاسر شیشه‌ای در ساختمان‌های اداری و حتی مسکونی، بسیار متداول است. چنین نماهایی نفوذ نور و گرمای زیاد در تابستان و سرما در زمستان را به همراه دارند. برای ساختمان‌های مسکونی نیز

نمای ساختمان به عنوان جداره اصلی و ظاهری ساختمان و در حکم پوشش نهایی یک بنا محسوب می‌شود. این جداره در برداشتن عناصر مکمل دیگری است که همگی آنها در شکل دادن و پیکره بندی آن نقش به سزایی را یافته‌اند. هم اکنون نماهای متنوعی در سرتاسر شهرها به چشم می‌خورند که می‌توان برای هریک از آنها قابلیت‌های مثبت و منفی بی‌شماری را ذکر نمود، نماهای سراسر شیشه‌ای یا نماهایی مركب از شیشه و سایر مصالح از این نوع هستند. اما مسئله‌ای که در برپایی همه انواع نماها مشترک است، علاوه بر زیبایی ظاهری ساختمان و هماهنگی با کالبد عمومی شهر، جلوگیری از نفوذ گرمای در تابستان و همچنین سرمای زمستان است؛ و این کمترین انتظاری است که می‌توان از یک «نمای کاربردی» داشت. در سطحی بالاتر ممکن توان توجه به مسئله کنترل نور طبیعی ورودی و گرمای جذب شده از طریق جداره‌های شیشه‌ای و غیرشیشه‌ای را نیز مدنظر قرار داد.

لازم به گفتن است که نماهای سرتاسر شیشه‌ای موجود در بسیاری از شهرها از جمله تهران، که البته با توجه به ویژگی‌های خاص کاربری و عملکردی با این مصالح پوشش یافته‌اند. با چالشی اساسی در کنترل نور ورودی از طریق این جداره‌ها مواجه هستند. بدین ترتیب که این جداره‌های وسیع شیشه‌ای در طی روزهای تابستانی سبب ورود میزان بسیار زیادی ازنور و به دنبال آن، ورود گرمای خورشید به درون ساختمان می‌شوند. که نتیجه



شکل ۱: نمودار روش تحقیق و مکانیسم استنتاج مأخذ: نگارندگان

پژوهش حاضر، این ترکیب در دو حوزه فنی و هنری معماری و طراحی صنعتی رخ می‌دهد؛ که در آدامه، نحوه همراهی این دو شاخه از علم و ترکیب شدن شان تا دستیابی به یک محصول نهایی شرح داده می‌شود.

#### ۱-۲. پیشینه گرایش به تحرک در معماری

حرکت، مفهومی است که به وضوح می‌توان آثار آن را در همه جای کیهان مشاهده نمود، کیفیتی که به طرق مختلف در دست سازه‌های انسان به بروز کرده است. معماری نیاز این نصیب بی‌بهره نمانده و شاهد پدیداری مفهوم حرکت، گاه به صورت عینی و گاه به صورت ذهنی بوده است.

۵۷

کاربرد عملی معماری متحرک در اوخر قرن بیستم با توسعه علمی چون مکانیک، الکترونیک و رباتیک که امکانات جدیدی را پیش روی معماری قرار داده اند، شدت یافت. اما این بدان معنا نیست که تفکر «تحرک پذیری» بی‌هیچ سابقه تاریخی و فقط در سال‌های اخیر مطرح شده باشد، بلکه تأثیر ابتدایی آن را می‌توان در پل‌های متحرک قرون وسطی و پیش از آن نیز مشاهده نمود. رومیان باستان نیز از ترکیب سازه‌های سایه‌بانی<sup>۱</sup> در تعدادی از زمین‌های ورزشی خود استفاده می‌کردند (moore, 2003, 51).

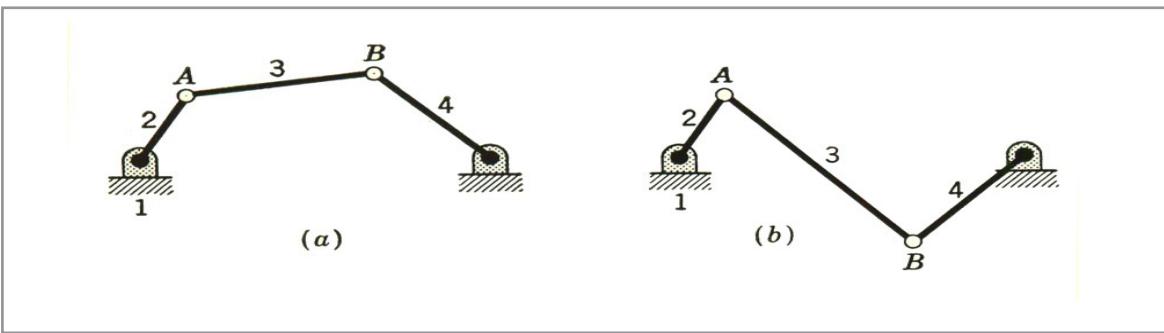
در دهه‌های ابتدایی قرن ۱۲۰، پویایی در معماری به طور کامل از دیدگاه نظری مطرح می‌شد، اما در سال ۱۹۷۰ ویلیام زوک<sup>۲</sup> کتابی با عنوان معماری پویا منتشر نمود که الهام بخش نسل جدیدی از طراحان در فرایند خلق طیف گسترده‌ای از ساختمان‌های به طور حقیقی تغییر فرم پذیر قرار گرفت. از دهه ۸۰ به بعد، به یاری توسعه‌های صورت گرفته در رباتیک و مکانیک ساختمان‌های متحرک به طور فزاینده‌ای متداول شد (Zuk, 1970, 1981). اما این توسعه‌ها در سایر علوم و فنون نیز مورد استفاده قرار گرفت؛ بدیگر سخن، هریک از علوم و فنون به اندازه ظرفیت و توان خود از پیشرفت‌های نوین بهره می‌برند. یکی از این

استفاده از یک نمای شیشه‌ای سرتاسری در راه پله‌ها امری معمول محسوب می‌شود. چنین کاربرد وسیعی از شیشه، بدون افزودن تمهداتی برای عایق بندی، منجر به عدم آسایش حرارتی در زمستان و تابستان می‌شود. بار حرارتی نفوذی به بنادر این شرایط سبب تحمیل هزینه بالایی برای تأمین شرایط سرمایشی و گرمایشی مساعد خواهد بود. دانش فنی پاسخگو به این مسئله استفاده از سایه‌بان‌های افقی و عمودی دائمی در نما است اما همانگونه که در سطح شهر دیده می‌شود به دلیل عدم همخوانی این سایه‌بان‌ها با بنا و یا عدم موقفيت صدرصدی این سایه‌بان‌ها و دلایلی جزاین‌ها، استفاده از آن‌ها بسیار محدود و قابل صرف نظر است. راهکار دیگری که در برابر این مسئله لاحظ می‌گردد بهره‌گیری از شیشه‌های تیره رنگ است که البته برای کاهش نور تابستان مناسب به نظر می‌رسد اما سبب کاهش نور ورودی در زمستان می‌شوند. بدین ترتیب می‌توان گفت که راهکارهای حال حاضر از انعطاف مناسب برای پاسخگویی به همه نیازهای را واحده بخوردان نیستند. پس باید راهکار کاربردی دیگری ایجاد، اختراع، تولید و یا ارائه گردد.

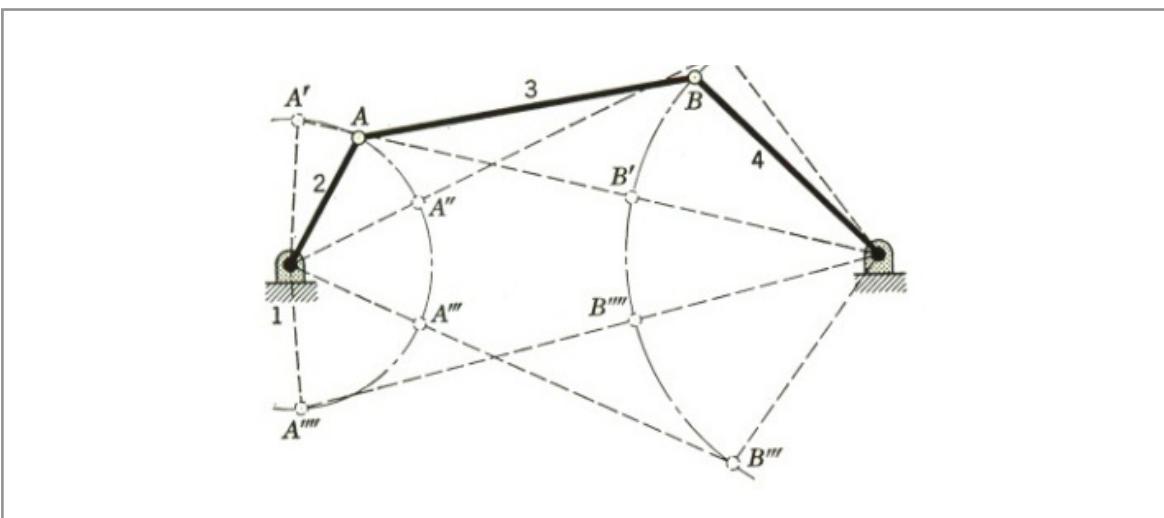
#### ۲. ادبیات موضوع

امروزه در گستره وسیع اطلاعات، پیشرفت واقعی با برخورداری از یک نگاه ترکیبی به وجود می‌آید. پایه و اساسی را که از تجمیع علوم متخصصان مختلف به وجود می‌آید «علم رابط علوم مختلف»<sup>۳</sup> می‌نامند. پیدایش علوم رابط به نیمه دوم قرن بیستم مربوط می‌شود و به طور کلی برای آینده علوم از اهمیت فوق العاده‌ای برخوردار است. در حوزه علم رابط، از برخورد اندیشه‌ها شرایطی به وجود می‌آید که موجب پیشرفت کارمی‌شود. مطالعاتی که از نظرهای به ظاهر گوناگون که در واقع به هم نزدیک اند آغاز می‌شود، با هم تلاقی می‌کنند و افکار تازه‌ای را بر می‌انگیرند. علوم تخصصی جنبه تحلیلی دارند و مجموعه‌هایی از دانش واقعی را تشکیل می‌دهند. حال آنکه علوم رابط ترکیبی اند و نمایشگر مفاهیمی هستند که آن واقعیت‌ها را به هم مربوط می‌کنند. با اینکه حوزه پژوهش علمی یک متخصص با فزونی یافتن نظام تخصص محدود می‌شود ولی قلمروی علم رابط بر اثر برخورد با موضوعات نو و سیع ترمی‌گردد (gerardei, 1981).

در همین راستا، «ابداع» از پیوند دادن عوامل مختلفی به وجود می‌آید که قبلًا هم ارتباطی نداشته‌اند و باید پیش از ارتباط دادن شان به وجود این عوامل پی‌برد. در



شکل ۲: مکانیسم چهارمیله‌ای: (۱) اتصال ثابت، (۲) بازوی حرکت، (۳) حلقه اتصال، (۴) دنباله رویاپیرو (مجیدی، ۱۳۹۱)



شکل ۳: نمونه اتصال چهارمیله‌ای (مجیدی، ۱۳۹۱)

۵۸

شماره ۵-۲  
تابستان ۱۳۹۴  
فصلنامه  
علمی-پژوهشی

## نقش جهان

لر تپیلی نمونه نمایی و میزان کارآمدی  
از پیلی ارزی و میزان کارآمدی در شهر تهران

فون طراحی صنعتی بود که در حقیقت مرهون دست یافته‌های نوین عرصه تکنولوژی می‌باشد.

### ۲-۲-۲. مفاهیم پایه در طراحی صنعتی

مفاهیمی چون سامانه، سیستم و مکانیسم زمینه ساز حرکت در طراحی صنعتی می‌باشد. یک «سامانه» مجموعه‌ای از اجزاء و عناصر است که به‌گونه‌ای ویژه با هم هماهنگ شده و همکاری می‌کنند تا به یک هدف ویژه [دراینجا حرکت] دست یابند. سامانه‌ها انواع متفاوت و متنوعی دارند: سامانه ایستا، دینامیک و همواستاتیک.

### ۱-۲-۲. سیستم ایستا

سامانه‌ای است که در مدت حیات خود دچار هیچ تغییر محسوسی نمی‌شود.

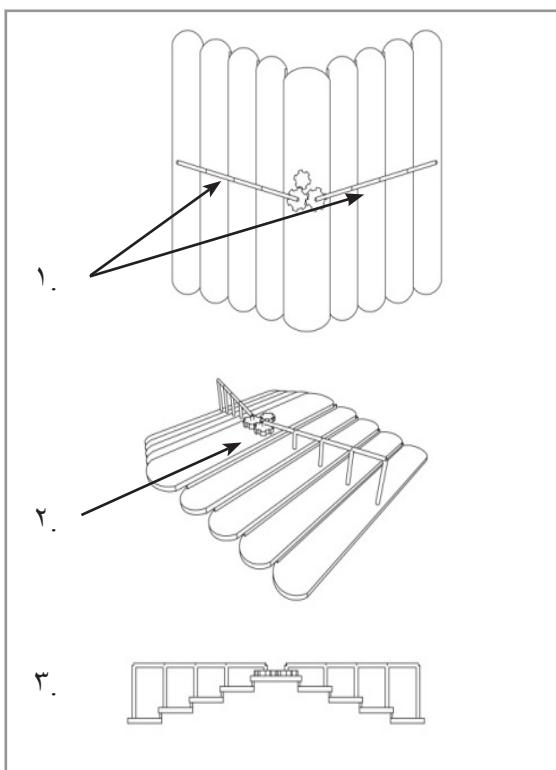
### ۲-۲-۲. سیستم دینامیک

سیستمی است که حالت آن در طول زمان تغییر می‌کند و به همین سبب در این سیستم مفهومی به نام «رویداد» وجود دارد.

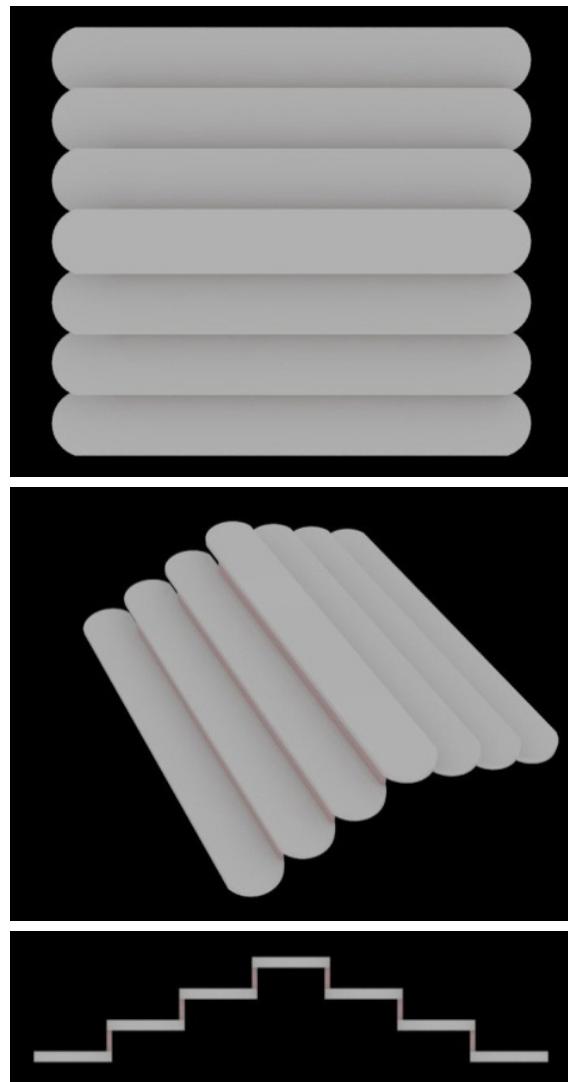
### ۲-۲-۳ سیستم همواستاتیک

سیستمی استاتیک است که عناصر و محیط آن دینامیک باشد. این نوع سیستم، در برابر تغییراتی که در محیط آن به وجود می‌آید و نیز در برابر اختلال‌هایی که از درون برآن وارد می‌شود واکنش نشان داده و این واکنش در برابر خنثی‌سازی تغییر است. به عنوان نمونه، می‌توان ساختمانی را در نظر آورد که دمای درون خود را در برابر تغییر دمای محیط ثابت نگه می‌دارد. بدن انسان نیز که سعی دارد دمای درونی خود را برابر میزان مشخصی ثابت نگه دارد، از این دیدگاه، یک سیستم همواستاتیک است.

(Mahmoodinejad, 2011, 169).



شکل ۵: چهار نمای مدول (نگارندگان، ۱۳۹۱)



شکل ۶: مدول متتشکل از صفحات موادی (۱) و فضای منفی ایجاد شده در زیر آن (۳) (نگارندگان، ۱۳۹۱)

۵۹

شماره ۵-۲  
تالستان ۱۳۹۴  
فصلنامه علمی-پژوهشی

## نقش جهان

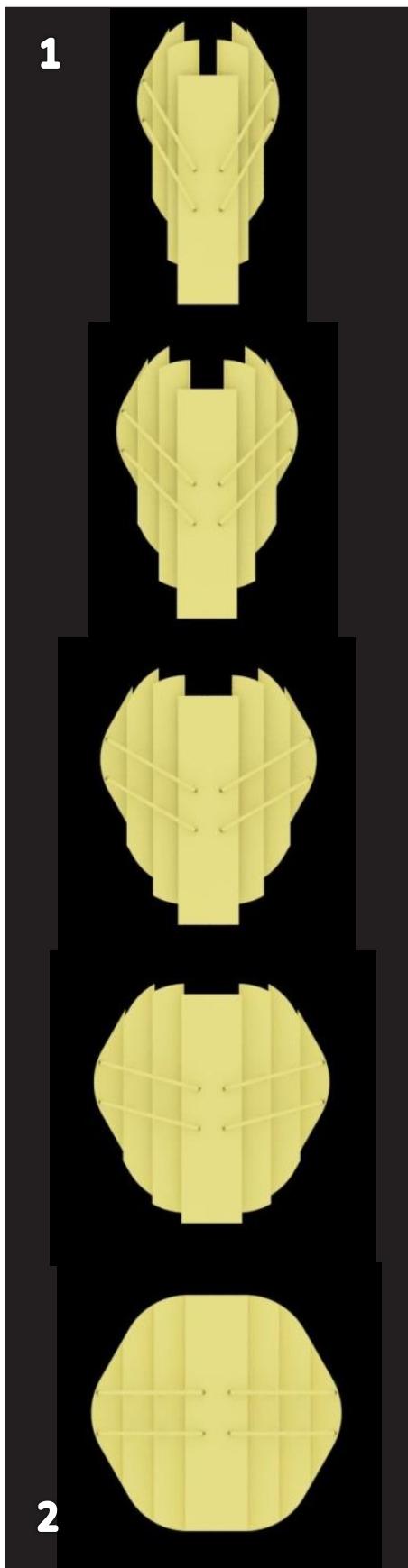
زنگنه  
آذربایجان  
شمالی  
و غربی  
میانه  
متغیر  
کارآمدی  
رئالیته

از طریق حرکت معین دقیقی و ادارمی سازند (Reuleaux, 1963, 187).

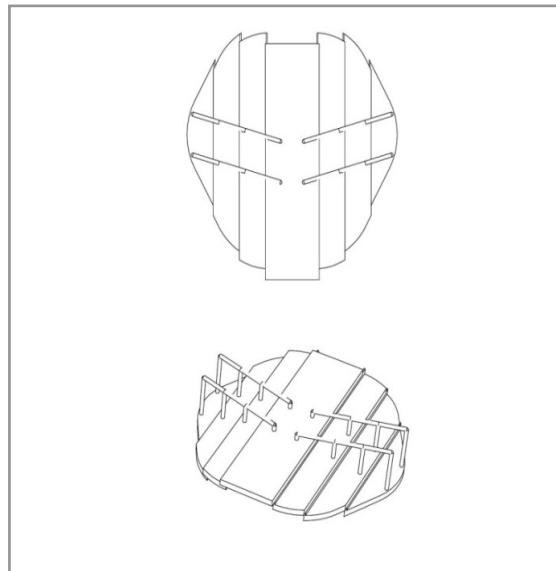
یک مکانیسم را می‌توان نوعی زنجیره جنبشی (سینماتیک) دانست که در یک حلقه ثابت شده باشد و این زنجیر اگر N حلقه داشته باشد قادر به ارائه N مکانیسم خواهد بود (Majidi, 2011). اغلب مکانیسم‌ها سال‌های است که در خط تولید و حتی در برخی از اسباب و وسایل، مثل یک ترازوی دوکله‌ای ساده یا یک ترمزلنتی اتومبیل به کار گرفته شده‌اند. این عمل، بدون دقت در طراحی و شناخت تک تک اعضای متشکله، امکان پذیر نیست و ممکن است که کوچکترین خط‌ادر جایگزینی یا معرفی عضویا مفصلی در کل سیستم یا مکانیسم ایجاد اختلال نماید (Artobolevski, 1998, 1998). به طور مثال، دست، یک مکانیسم از نوع چهارمیله‌ای است؛ کتف، بازو، ساعد و کف دست. کتف، در حکم بازوی ثابت، بازو، در حکم بازوی متحرک، ساعد، در نقش بازوی اتصال دهنده و کف دست، در نقش بازوی پیرو می‌باشد (Majidi, 2011).

مکانیسم‌های بسیاری وجود دارد که می‌توان آن‌ها را بر اساس نوع عملکرد، به دسته‌های متعددی تقسیم کرد، از آن جمله: مکانیسم‌های ترازو، ترمز، کوپلینگ، مکانیسم‌های اهرم‌های تماس یابنده، مکانیسم‌های ایجاد مکث، مکانیسم‌های نظام دهنده، مکانیسم‌های تولید منحنی، مکانیسم‌های معکوس‌کننده،

**۲-۲-۴. مکانیسم**  
علاوه بر مفهوم سامانه، «مکانیسم» ابزاری است که به وسیله تبدیل حرکت و نیروهای ورودی، به دسته‌ای از حرکت و نیروهای دلخواه خروجی، طراحی شده است. مکانیسم‌ها اغلب از اجزای متحرکی از قبیل چرخ دنده، تسمه، زنجیر، بادامک و مکانیسم‌های پیرو، اتصالات، مکانیسم‌های اصطکاکی مانند ترمز و کلاچ، و اجزای مکانیکی مانند قاب‌ها، بسته‌ها یا اتصالات، یاتاقان‌ها، فنرها و جزاین‌ها تشکیل یافته‌اند (Uicker, Pennock and Shigley, 2003). رولوکس<sup>۴</sup>، دانشمند آلمانی تعریفی مطابق زیرا برای مکانیسم ارائه نموده است: «مکانیسم، ترکیبی است از اجزای پایدار سازمان یافته که به وسیله ابزارهای خود، نیروهای مکانیکی طبیعت را به کار کردن



شکل ۷: فازهای حرکتی مدول طراحی شده (نگارندگان، ۱۳۹۱)



شکل ۶: فرم اصلاح شده مدول (نگارندگان، ۱۳۹۱)

مکانیسم های انتخابگر، مکانیسم های کلید و جزاین ها (Artobolevskii, 1998, 11)، اما از این میان تنها سه مکانیسم در طراحی مورد نظر این پژوهش مورد استفاده قرار گرفت که در ادامه به توضیح آن ها پرداخته می شود.

- **چرخ دندنه:** انتقال چرخش بین چرخ های دندانه دار مرتبط، می تواند به مکانیسم یونانی Antikythera و چینی بازگردد.

- **بادامک ها:** بادامک و پیرو، اختصاصاً به وسیله ارتباط مستقیم دو عضو اتصالی فرمی ایجاد شده اند. عضو اتصالی که باعث ایجاد حرکت می گردد، بادامک نامیده می شود و عضو اتصالی که به حرکت و اداشه می شود، پیرو نامیده می گردد. فرم سطوح ارتباطی بادامک و پیرو، شیوه حرکت مکانیسم را تعیین می کند.

- **مکانیسم های چهارمیله ای:** آسان ترین و کامل ترین زنجیره سینماتیکی دارای چهار اتصال می باشد. این مجموعه اتصال از اعضایی بدین شرح تشکیل شده است: اتصال ثابت (fixed link)، بازوی محرک (the connecting link)، حلقه اتصال (the driver)، دنباله رو یا پیرو (the follower).

مطابق شکل ۲، بازوی محرک، حول مفصل اتصالی خود نوسان می کند، این حرکت، توسط حلقه اتصالی به دنباله رو یا پیرو منتقل شده و این عضو نیز وادار به حرکت نوسانی می شود.

در توصیف دقیق مکانیسم یک اتصال چهارمیله ای می توان به شکل ۳ اشاره نمود. این شکل، موردي را به نمایش می گذارد که هم محرک و هم دنباله رو فقط

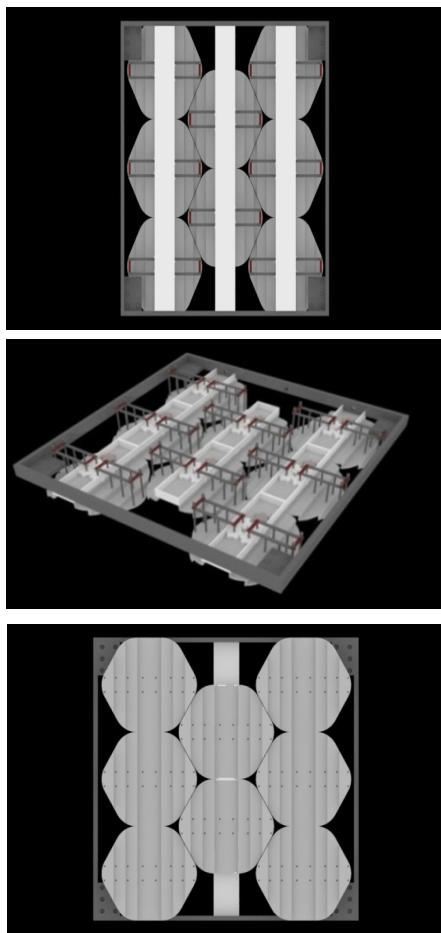
۶۰

شماره ۵-۲  
تابستان ۱۳۹۴

فصلنامه  
علمی-پژوهشی

**نقش  
جهان**

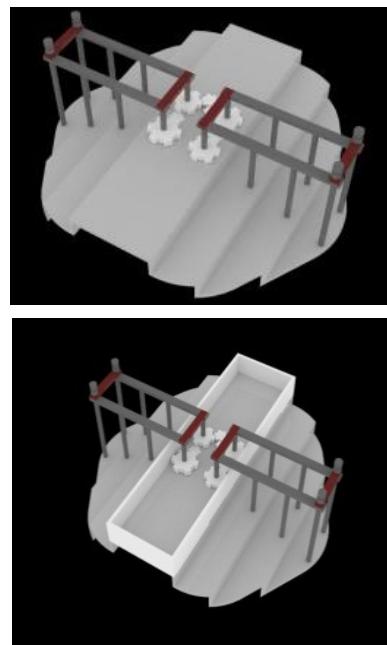
لذا تپلی این زمینه نمایی متحرک در شهر تهران



شکل ۹: فرم گستردہ نما (۱) نمای پشت از سازه پشتیبان (۲) امکان پوشش سازه پشتیبان با یک لایه فلزی یا پلاستیکی (۳) نگارندگان، ۱۳۹۱

در ساختمان موزه هنر میلوواکی اثر سانتیاگو کالاتراوا رخ داده است.

اما نکته مورد توجه در این پژوهش، بهره‌گیری از مکانیسم‌های درنمای ساختمان و با در نظر گرفتن کلیه مسائل اجرایی و کالبدی است. رویکرد اصلی در این پژوهش ارائه مکانیسم باز و بسته‌شونده برای طراحی نمای متحرک مدولار لایه‌ای می‌باشد که بتواند علاوه بر پاسخگویی به نیازهای عملکردی ساختمان، راه حلی باشد برای افزایش کیفیت بصری نما در ساختمان. طراحی چنین مکانیسمی قابلیت طراحی به صورت مدولار، اتصال به هر نوع سازه (به دلیل برخورداری از سازه مستقل)، و به خصوص سبک‌سازی نمای ساختمان را نیز به همراه دارد که امروزه این امریکی از چالش‌های پیش روی معماران در طراحی نما است.

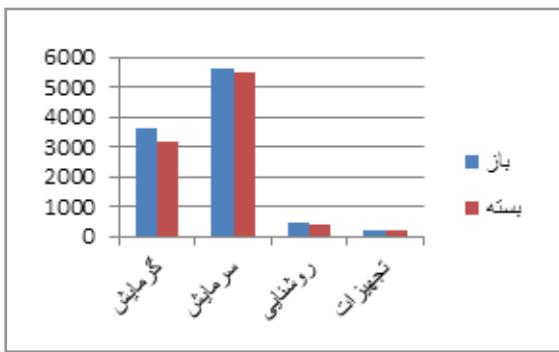


شکل ۸: بخش‌های مکانیکی تعبیه شده در پشت یک مدل

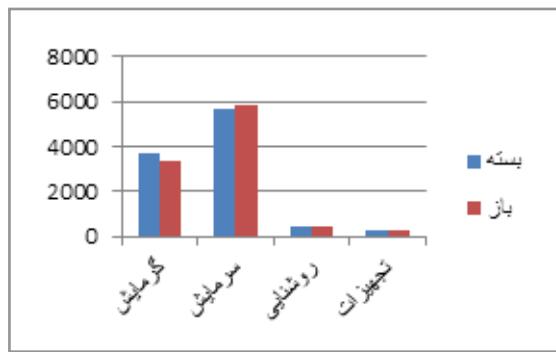
می‌توانند نوسان داشته باشند. در این شکل، محدوده چهار فاز با خط‌چین نشان داده شده است. نقطه A می‌تواند از میان کمان A۱A۲A۳A۴ عبور کرده و به A۱ بازگردد، در حالی که B از میان کمان B۱B۲B۳B۴ عبور کرده و به B۱ ختم می‌شود. به‌وضوح مشخص است، هنگامی که A در نقاط A۱ یا A۴ واقع می‌شود اتصالات ۳ و ۴ در امتداد یک خط راست قرار گرفته‌اند، ضمناً به همین دلیل حلقه ۲ قادر به چرخیدن نخواهد بود، که بتواند متعاقباً اتصال ۴ را بچرخاند. به این‌گونه فازها، فاز‌های dead-center (مرکز بدون حرکت) گفته می‌شود. برای یک عملیات منظم کمان حرکت A۱A۴ باید از A۱ کوچکتر باشد. اگر قرار باشد که حلقه ۴ را محرك فرض کنیم، در این صورت فاز dead-center زمانی است که A در نقاط A۲ یا A۴ قرار گرفته باشد.

#### ۲-۳. ترکیب طراحی صنعتی و معماري

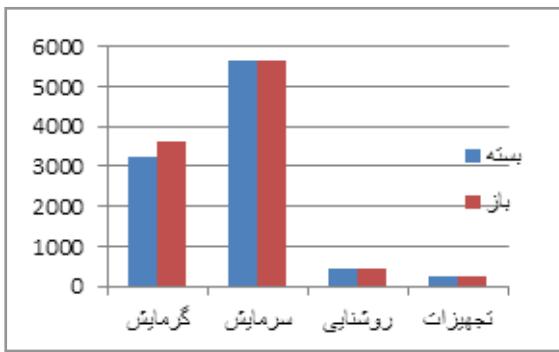
ترکیب مکانیزم‌های باز و بسته‌شونده و متحرک‌سازی از جمله ایده‌های نوینی است که در معماری امروز مطرح شده است. سامانه‌ها را می‌توان در ترکیب با بخش‌های مختلفی از ساختمان یا به عنوان بخشی از ساختمان به کاربرد؛ به عنوان نمونه می‌توان به نماهای ساختمانی یا سقف‌های باز و بسته‌شونده اشاره کرد؛ در نمونه اول سامانه در ترکیب با یک جزء معماري یعنی نمای ساختمان و در نمونه دوم سامانه، خود، به عنوان بخشی از ساختمان ایفای نقش می‌کند؛ مانند آنچه که



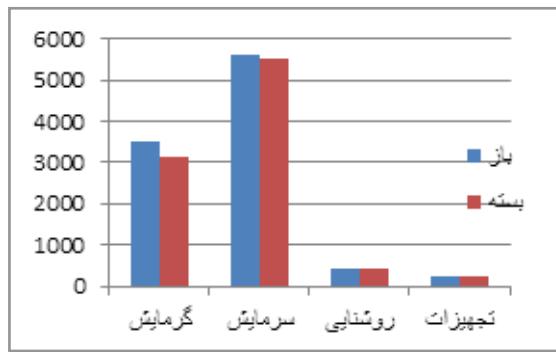
شکل ۱۲: نمودار مصرف انرژی در جبهه شرقی



شکل ۱۰: نمودار مصرف انرژی در جبهه شمالی



شکل ۱۳: نمودار مصرف انرژی در حالت غربی



شکل ۱۱: نمودار مصرف انرژی در جبهه جنوبی

حرکت طراحی شده برای این صفحات، با هدف لغزیدن آن‌ها روی هم، حول یک محور مرکزی، و در نهایت جمع‌شدن و روی هم قرار گرفتن، بود. بنابراین همه صفحات به وسیله دو میله که هر صفحه را به صفحه اصلی متصل می‌کرد با هم اتصال یافته‌اند (شکل ۱-۵). در ابتدای هر یک از دو میله و روی صفحه اصلی یک چرخ دنده قرار دارد که با چرخ دنده متصل به محور موتور الکتریکی در تماس است (شکل ۲-۵). با چرخش موتور الکتریکی محور این چرخ دنده به حرکت درآمده و سایر چرخ دنده‌ها را نیز به حرکت و آمی دارد (شکل ۳-۵).

این سیستم، مکانیسم پایه‌ای حرکت در ادامه روند طراحی در نظر گرفته شد. فرم ظاهری مدل نهایی به صورت یک شش ضلعی اصلاح شد به این دلیل که شش ضلعی از انعطاف بیشتری برای پوشاندن سطوح با هندسه مختلف برخوردار است. همچنین با ساخت نمونه‌هایی از مدل و بررسی حرکت آن‌ها، نتیجه حاصل شد که مکانیسم چهارمیله‌ای زمانی کامل محسوب می‌شود که در دو صفحه در بردارنده مدول و عمود بر مدول، تکمیل گردد؛ در غیر اینصورت به دلیل اتصال صفحات تنها در یک نقطه دچار لقی و عدم تعادل خواهد شد. این عمل به وسیله افزودن یک میله اتصالی در راستای صفحه مدول صورت پذیرفت (شکل ۶).

## ۲-۴. مکانیزم پیشنهادی طراحی شده برای نمای معماری

### ۱-۲-۴. طراحی تک مدول

برخورداری هوا از خصیصه‌های یک عایق مناسب، حقیقتی انکارناپذیر است. پس اگر بتوان لایه‌ای از آن را در جداره ساختمان محبوس کرد می‌توان از این خصیصه بهره بردارد. آنچه در این پژوهش مد نظر قرار گرفته توجه به همین ویژگی منحصر به فرد و تلاش در طراحی نوعی ازنمایی متحرک است که هنگام نیاز هوا را محبوس و در هنگام مقتضی اجازه جریان یافتن آن را بدهد.

همچنین در نمای مورد نظر اصول اولیه‌ای همچون، سهولت در برپایی، سبک و مدولار بودن و برخورداری از یک مکانیسم متحرک ساز ساده به دلیل صدرصد کاربردی بودن آن مذکور قرار گرفت.

در نهایت مدل مورد نظر از تعدادی صفحه مسطح تشکیل گردید (شکل ۱-۴) که به فاصله‌ای معین از یکدیگر در راستای قائم قرار می‌گیرند (این فاصله عمودی قابل تغییر به منظور مناسب سازی برای اقلیم‌های مختلف می‌باشد شکل ۲-۳)، این فاصله سبب می‌شود تا میزانی هوا در میان این مدول‌ها و جداره خارجی ساختمان محبوس گردد و ساختمان در برابر سرمای زمستان محفوظ باشد (شکل ۳-۴).

جنس پنجره و نمای متحرک، شیشه ساده تک جداره به ضخامت ۶ میلیمتر فرض شده است. همچنین دیوار خارجی ساختمان از آجر به ضخامت ۳۰ سانتیمتر ساخته شده است که در سمت داخل به وسیله گچ به ضخامت ۵ سانتیمتر اندود شده است. لازم به توضیح است که این شبیه‌سازی با استفاده از نرم افزار انرژی پلاس صورت پذیرفته است.

برای مقایسه تأثیر پوشش نمای مورد بحث، عملیات شبیه‌سازی در دو حالت پوشش کامل نما (بسته) و حالتی که نما به صورت کامل باز شده است، در هر یک از چهار جهت اصلی (شمال، جنوب، شرق و غرب) تکرار شد و در هر حالت میزان انرژی مصرفی سالانه به تفکیک مورد مقایسه قرار گرفت. نتایج حاصل از این مقایسه در ادامه مورد بررسی قرار گرفته است.

همانطور که در شکل ۱۰ مشاهده می‌شود زمانی که نمای متحرک بر روی جبهه شمالی ساختمان قرار دارد، بسته بودن نما (پوشش کامل) در زمستان موجب افزایش بار گرماشی ساختمان می‌شود اما در تابستان انرژی مصرفی سرمایش را کاهش می‌دهد؛ بنابراین بهتر است در تابستان نما در حالت بسته قرار گیرد و در زمستان گشوده شود. همانطور که ملاحظه می‌شود بسته بودن نما انگشتی در افزایش بار سیستم روشنایی تأثیرگذار است.

برای جهت‌های جنوب و شرق ساختمان بهتر است نما هم در تابستان و هم در زمستان بسته باشد. همانگونه که در نمودارهای مربوط به این دو جبهه مشاهده می‌شود، بسته شدن نما در هر حالت موجب صرفه جویی در مصرف انرژی می‌گردد. اما این تأثیر در زمستان چشمگیرتر از تابستان می‌باشد (شکل‌های ۱۱-۱۲).

اگر نمای متحرک بر روی دیوار غربی ساختمان اجرا شود تنها در فصل زمستان می‌تواند مصرف انرژی ساختمان را کاهش دهد. در موقع گرم سال، باز بودن یا بسته بودن نما تأثیر محسوسی بر میزان انرژی گرمایشی و سرمایشی ساختمان نخواهد داشت. این موضوع را می‌توان در شکل ۱۳ به وضوح مشاهده نمود.

### نتیجه‌گیری

نمای ساختمان از مهمترین بخش‌های یک کالبد معماري است؛ چراکه علاوه بر القای ماهیت زیبایی شناسانه به بناء شهر در حیطه بزرگتری یعنی مصرف انرژی نقش خواهد داشت. تمامی تلاش‌هایی که در جهت کاهش مصرف سوخت صورت می‌گیرند در نهایت به کاهش

فازهای مختلف حرکتی براین اساس مطابق با شکل‌های (شکل ۱-۷) از حالت باز تا (شکل ۲-۷) حالت بسته ارائه می‌شود.

### ۲-۴-۲. ترکیب مدول‌ها و بیپایی نمای کلی روی

**جداره خارجی ساختمان**  
پیش از این ذکر شد که اعضای یک تک مدول با استفاده از چرخ دنده‌های متصل به یک موتور الکتریکی به نام سرورو موتور به حرکت در می‌آیند. پس به تعداد مدول‌ها سرو و موتور پشت آنها قرار می‌گیرد. بدین ترتیب حرکت صفحات از طریق موتور الکتریکی و در تبدیل حرکت چرخشی به حرکت چرخشی اتفاق می‌افتد (شکل ۸). در این روش کلیه قطعات مکانیکی مورد استفاده برای حرکت از قبیل چرخ دنده‌ها و موتور الکتریکی پشت یک ستون مرکزی که صفحه اصلی مدول بدان متصل است، تعیینه می‌گردد، که در حقیقت این ستون‌ها وظیفه حمل بار نما را نیز بر عهده دارند (شکل ۹-۲ و ۹-۳).

### ۳. بحث

پژوهش حاضر پس از طراحی تک مدول و روش بیپایی مدول‌های دارکناریکدیگر، به آنالیز حرارتی و برودتی نمای ساخته شده می‌پردازد، بدین ترتیب شبیه‌سازی برای یک اتاق با کاربری مسکونی انجام پذیرفت، اقلیم مورد مطالعه تهران در نظر گرفته شد. تعداد نفرات حاضر در اتاق به ازای هر متر مربع ۰/۰۴۳۱ نفر تعیین گردید. همچنین میزان بار روشنایی محیط و همچنین تجهیزات مورد استفاده در ساختمان به ترتیب برابر ۱۱/۷۴ و ۲/۹۶ و ۲/۹۶ و ۱۱/۷۴ می‌باشد. همچنین یک سنسور کنترل وات بر متر مربع می‌باشد. همچنین در ارتفاع ۸۰ سانتیمتری قرار گرفت روشنایی در مرکز اتاق و در ارتفاع ۱۱/۷۴ سانتیمتری روشنایی را کنترل نماید. این سنسور بر روی عدد ۲۰۰ لوکس تنظیم شد.

عرض اتاق ۳/۵ متر، عمق ۴ متر و ارتفاع اتاق ۳ متر در نظر گرفته شد. از میان چهار دیوار اتاق مورد مطالعه یک دیوار با محیط بیرون در تماس قرار گرفت که نمای متحرک بر روی آن نصب می‌شود. عرض این دیوار ۳/۵ متر و ارتفاع آن ۳ متر در نظر گرفته شد. سایر جدارهای به صورت بی‌درو فرض شده‌اند. به این ترتیب تنها اثر جدارهای که نمای متحرک بر روی آن قرار دارد مورد مطالعه قرار می‌گیرد. در مرکز دیوار خارجی اتاق پنجره‌ای به طول ۲/۴ و ارتفاع ۱/۲ متر قرار گرفته است. در این شبیه‌سازی میزان نفوذ هوا ۰/۵ حجم در ساعت و میزان هوای تازه ورودی به ساختمان برابر ۰/۰۹۴۴ متر مکعب در ثانیه است.

.Reuleaux.F .4

- ۵. نوعی موتور الکتریکی که با اتصال به یک برد الکتریکی قابلیت برنامه‌پذیری برای بازوسته شدن تحت هرزاویه دلخواه را دارد.
- ۶. حرکت چرخشی سروموتور به حرکت چرخشی اعضاي مدول منتقل می‌گردد.

## فهرست منابع

- Artobolevski Ivan (1998), Mechanisms in modern engineering design, Translated by : Mohsen nikbakht, javdan kherad press, tehran
- Fuller Moore (2003), Understanding Structures, Translated by : Dr. Mahmood Golabchi, Tehran university press, tehran
- Gerardin. Lucien (1981), La Bionique, Translated by : behzad mahmoodi- parviz ghavami, soroush press, tehran
- Groat linda-wang david (2011), Architectural Research Methods, Dr. Ali Reza Eynifar, Tehran university press, tehran
- <http://www.adaptivebuildings.com/> -2014 07-09
- <http://www.dynamicarchitecture.net/> -2014 07-09
- <http://www.robotecture.com/> 07-09-2014
- Mahmoodi nejad Hadi (2011), nature based architecture, tahan press, tehran
- Majidi s. (2011), technical drawing, art university of Tehran, tehran
- Reuleaux, F. (1963), the Kinematics of Machinery, New York
- Uicker, J.J., G.R. Pennock, and J. E. Shigley (2003), Theory of Machines and Mechanisms, Oxford University Press, New York
- Zuk, William and Clark, Roger H. (1970), Kinetic Architecture, Van Nostrand Reinhold

تولید دی اکسید کربن و گرم شدن زمین منجر می‌شوند. معماری نیز می‌تواند به سهم خود نقشی در راستای این سیاست همه جانبه ایفا کند.

در پژوهش حاضر مراحل ترکیب دوره شته مبتنی بر طراحی و فن آوری یعنی معماری و طراحی صنعتی معرفی گردیده و در یک پروژه کاملاً کاربردی به کارگرفته شد، در نهایت نیز آنالیزهای انرژی صورت پذیرفته، کارکرد نما را در وجود مختلف ساختمانی بررسی و ارائه نمود (جدول ۱).

در نهایت می‌توان نقاط قوت نمای طراحی شده را این چنین جمع‌بندی کرد:

- کاهش میزان مصرف انرژی با انتخاب بازیابسته بودن نما در شرایط آب و هوایی و فصول مختلف براساس نمودارهای آنالیز حرارتی،
- سادگی اجرا، سبکی، مدولار بودن و قابلیت نصب بر روی هرگونه ساختمان و جداره اعم از اداری و مسکونی
- امکان مدیریت هوشمند نما از طریق یک سامانه رایانه‌ای،

• امکان کنترل میزان نور و حرارت به داخل بناء انتخاب حالت بازیابسته نما در تابستان یا زمستان و شب یا روز،

• امکان کنترل نور ورودی به بناء در هنگام طلوع و غروب آفتاب در دو جبهه شرقی و غربی (به این سبب که نور تابشی در این دو مقطع زمانی از جمله نورهای نامطلوب است)،

• امکان تغییر کیفیت نور ورودی به بناء در طول روز و نور خروجی از بناء در شب (به سبب زیبایی)،

• امکان بهره‌گیری در سقف نورگیرها به عنوان سقف متحرک برای ایجاد تهویه طبیعی (که آنالیزهای مربوط به این بخش در مقاله دیگری در دست تهیه است).

امید است در کنار تمامی تلاش‌های ارزشمند در راستای پژوهش‌های بنیادین، اهتمام شایسته‌ای به پژوهش‌های کاربردی لحاظ گردد تا شاهد استفاده از فن آوری‌ها، تکنیک‌ها و روش‌های نو، و البته کارآمد برای عموم جامعه و در زندگی روزمره مردم باشیم.

۶۴

شماره ۵-۲  
تابستان ۱۳۹۴

فصلنامه  
علمی-پژوهشی

نقش  
جهان

لی این  
نموده  
نیازی و  
میزان کارآمدی  
متوجه  
در شهر تهران

## پی نوشت‌ها

۱. شاید کاربرد واژه «میان رشته» از علم «رابط» گویاتر و رساتر باشد.
2. Vela .2
3. William Zuk .3